

Modulo Y Match

Cod. E0053C

MANUALE D'USO V1.0

ALEWINGS® di Alessandro Torri
v. del Lavoro, 41 20084 Lacchiarella MI ITALY
www.alewings.it info@alewings.it

CONNESSIONI

Fissare il dispositivo con del bi-adesivo o con del velcro dal lato opposto al pulsante di programmazione.

Si consiglia di realizzare un supporto anti-vibrante per isolare il dispositivo elettronico da eventuali vibrazioni trasmesse dal sistema propulsivo.

COLLEGAMENTO AL RICEVITORE:

Collegare il cavo di ingresso del modulo Y Match al canale del ricevitore.

Collegare il cavo di alimentazione esterna ad un qualsiasi canale libero del ricevitore o se tutti impegnati utilizzare un cavo ad Y su un canale.

COLLEGAMENTO AI SERVOCOMANDI:

Collegare facendo attenzione alla polarità, i servocomandi ai connettori di uscita.

Per identificare il pulsante di programmazione, le uscite e la polarità dei collegamenti dei servocomandi, fare riferimento alla figura 1.

USO

Dopo aver effettuato i collegamenti indicati nel paragrafo "Conessioni" potrete accendere il vostro sistema RC ed il modulo Y Match sarà già funzionante. Agendo sul comando del vostro trasmettitore infatti, i servi collegati al modulo, si dovranno muovere.

Attenzione: assicurarsi, sia nel caso in cui due servocomandi siano collegati alla stessa parte mobile sia nel caso in cui agiscano su due parti mobili differenti, che il loro funzionamento sia regolare, sincronizzato e le posizioni centrali e di fine corsa siano allineate.

Se così non fosse procedere con la programmazione del modulo Y Match (vedi paragrafo "Programmazione") che darà la possibilità di programmare il servo collegato all'uscita 1 (uscita superiore) nella posizione centrale e nei due fine corsa.

Prima di procedere con la programmazione del modulo Y Match, eseguire le seguenti istruzioni:

1) Effettuare l'inizializzazione del modulo con il comando di ERASE.

2) Impostare da trasmettitore la direzione da associare al canale nel menù "Servo-Reverse" e verificare il corretto movimento dei servocomandi collegati all'uscita del modulo Y Match.

Attenzione: E' sconsigliabile prima della programmazione collegare i servi alla parte mobile.

3) Agire sul trasmettitore, programmando il SUBTRIM del canale interessato, fino a posizionare la squadretta del servocomando, collegato all'uscita 2 (inferiore), in posizione centrale.

Sempre da trasmettitore programmare le corse (ATV) massime meccaniche che il servo, collegato all'uscita 2, può effettuare con la parte mobile connessa.

4) Verificare il corretto movimento del servocomando connesso all'uscita 1 (superiore) senza collegarlo alla parte mobile.

5) Programmare il servocomando collegato all'uscita 1 tramite il tasto PRG:

Invertire eventualmente il senso di rotazione REVERSE

Allineare le posizioni centrale e di fine corsa

Gentile cliente,

cogliamo l'occasione per ringraziarti e congratularci con te per l'acquisto del modulo Y Match, l'utilissimo programmatore di servocomandi.

Il dispositivo è in grado di gestire e sincronizzare perfettamente il movimento di 2 servocomandi collegati meccanicamente sulla stessa parte mobile. Accetta in ingresso il segnale del ricevitore o di una qualsiasi unità di potenza ALEWINGS es. "miniMAC" o "MAC".

Viene installato tra il ricevitore ed i servocomandi per implementare funzioni molto utili in quali:

- Sincronizzare il movimento di due servocomandi che lavorano meccanicamente sulla stessa parte mobile (esempio sul comando della deriva, alettoni e profondità della maggioranza di maxi modelli acrobatici).

- Connettere 2 servocomandi (anche con movimento uno opposto all'altro attivando la modalità Reverse) ad un solo canale del ricevitore. Utile per risparmiare 1 canale del ricevitore sui comandi flap, aerofreni e piani di coda con servocomandi indipendenti.

- Realizzare un'azione di filtraggio ed amplificazione del segnale di posizione del servocomando.

Per la programmazione non necessita di alcun dispositivo esterno; con il vostro trasmettitore ed il pulsante presente sul modulo Magic Y, la programmazione sarà immediata.

FIGURA 1

Uscita 1 = Posizioni CE, HI, e LO programmabili

Uscita 2 = Comando copia dell'ingresso



PROGRAMMAZIONE

Inizializzazione del modulo REVERSE (comando ERASE):

Dopo aver effettuato i collegamenti indicati nel paragrafo "Connessioni" verificare che l'impianto radio sia spento

Premere il pulsante del modulo Y Match ed alimentare l'impianto radio.

Una volta alimentato l'impianto radio rilasciare il pulsante.

Il modulo è stato inizializzato e tutti i parametri sono stati riportati come da fabbrica.

L'inizializzazione causa la perdita totale della programmazione dell'uscita 1 (superiore)

Programmazione dell'uscita 1 (superiore): accendere l'impianto radio ed assicurarsi che il segnale in ingresso al modulo Y Match sia valido ed il servo collegato all'uscita 1 e 2 si muovano correttamente.

Premere il pulsante per almeno 3 secondi per accedere al menù di programmazione

1) Posizionare lo stick del trasmettitore al centro (CE). Regolare prima i subtrim da trasmettitore per allineare il centro dell'uscita 2 (inferiore)

1a) Premere il pulsante per almeno 3 secondi: la posizione centrale CE viene memorizzata.

2) Posizionare lo stick al finecorsa Inferiore (LO)

2a) Premere il pulsante per almeno 3 secondi: la posizione LO viene memorizzata.

3) Posizionare lo stick al finecorsa superiore (HI).

3a) Premere il pulsante per almeno 3 secondi: la posizione HI viene memorizzata.

4) Premere brevemente il pulsante per commutare il senso di rotazione (REVERSE) della sola uscita 1 (superiore)

4a) Premere il pulsante per almeno 3 secondi: l'impostazione del senso di rotazione verrà memorizzata.

Il servocomando collegato all'uscita 1 automaticamente si porta in posizione centrale (CE) precedentemente memorizzata.

5) Spostare lo stick del trasmettitore al fine corsa per definire la direzione e premere il pulsante per definire l'entità del movimento. Tenendo premuto il pulsante per più di 1 sec il movimento sarà continua e rapido.

5a) Premere il pulsante per almeno 3 secondi: la nuova posizione centrale verrà memorizzata

Il servocomando collegato all'uscita 1 automaticamente si porta in posizione di fine corsa basso (LO), precedentemente memorizzata.

6) Posizionare lo stick su LOW o HIGH e premere il pulsante per regolare l'Offset. Tenere premuto 1 sec. x spostamento rapido.

Spostare lo stick del trasmettitore al fine corsa per definire la direzione e premere il pulsante per definire l'entità del movimento.

6a) Premere il pulsante per almeno 3 secondi: la nuova posizione fine corsa LO verrà memorizzata

Il servocomando collegato all'uscita 1 automaticamente si porta in posizione di fine corsa alto (HI), precedentemente memorizzata.

7) Spostare lo stick del trasmettitore al fine corsa per definire la direzione e premere il pulsante per definire l'entità del movimento.

7a) Premere il pulsante per almeno 3 secondi: la nuova posizione fine corsa HI verrà memorizzata

Automaticamente il modulo Y Match memorizza tutti i dati e torna alla modalità operativa.

DA PROGRAMMAZIONE GIÀ ESEGUITA:

Rientrando nel menù di programmazione, dopo aver effettuato la programmazione delle posizioni di CE, HI e LO, e del senso di rotazione (REVERSE), si passerà direttamente alla regolazione degli offset delle posizioni CE, HI e LO.

La memorizzazione delle posizioni di CE, HI e LO, LO CENTER, nonché la scelta del senso di rotazione (REVERSE) non verrà più presentata.

Attenzione: per poter rifare nuovamente la programmazione delle posizioni CE, HI e LO occorre eseguire una formattazione della memoria.

AVVERTENZE



Non è un giocattolo. Tenere lontano dalla portata di bambini.

Prestare attenzione ai seguenti punti in quanto possono portare a danneggiare il dispositivo e alla decadenza della garanzia. Il mancato rispetto di questi punti può portare anche a lesioni personali gravi.

- Non lasciare mai incustodito il prodotto, mentre è acceso, in uso o connesso a una fonte di alimentazione. Se si verifica un difetto, potrebbe incendiare il prodotto e le parti vicine.

- Evitare assolutamente collegamenti errati o connessioni con polarità invertita del prodotto.

- Tutti i cavi e le connessioni devono essere ben isolati. Cortocircuiti possono anche distruggere il prodotto.

- Non permettere mai che questo prodotto o altri componenti elettronici vengano a contatto con acqua, oli e combustibili o altri liquidi elettro-conduttivi, in quanto potrebbero contenere minerali, dannosi per i circuiti elettronici. Se questo accade, interrompere immediatamente l'utilizzo del prodotto e lasciarlo asciugare accuratamente e inviarlo in assistenza per un controllo.

- Effettuare tutti i collegamenti con estrema attenzione. Se una qualsiasi delle connessioni si allenta a causa delle vibrazioni, si rischia di compromettere il funzionamento del dispositivo.

- Non tagliare o modificare le connessioni originali da fabbrica

- Non cambiare mai la polarità delle connessioni

- Non aprire il prodotto e non saldare mai sulla scheda elettronica

SPECIFICHE

Dimensioni:	14x27mm
Peso:	10g compreso cavo e connettori
Tensione alimentazione:	da 4,8V a 6V MAX consigliata 5,4V stabilizzata
Massima corrente d'ingresso:	3A nominali (6A nominali con alimentazione esterna)
Massima corrente d'uscita:	3A nominali
Protezione corto circuito:	automatica per ciascuna uscita
Risoluzione in lettura:	0,025°
Risoluzione in scrittura:	0,1°
Programmazione centro:	+ -50°
Step programmazione:	0,1°
Temperatura di funzionamento:	-10 up to +60 °C

Le specifiche possono variare senza preavviso

SMALTIMENTO RAE



Il contenitore per la raccolta urbana barrato segnala che all'interno dell'Unione Europea il prodotto è soggetto a raccolta speciale alla fine del ciclo di vita. Non smaltire questi prodotti nei rifiuti urbani.